

Московский государственный университет имени М.В. Ломоносова
Факультет вычислительной математики и кибернетики
Кафедра вычислительных методов

Хачатрян Карен Саркисович

Стохастический и детерминированный метод частиц для уравнения Бюргерса.

Научный руководитель

Д.ф-м.н профессор

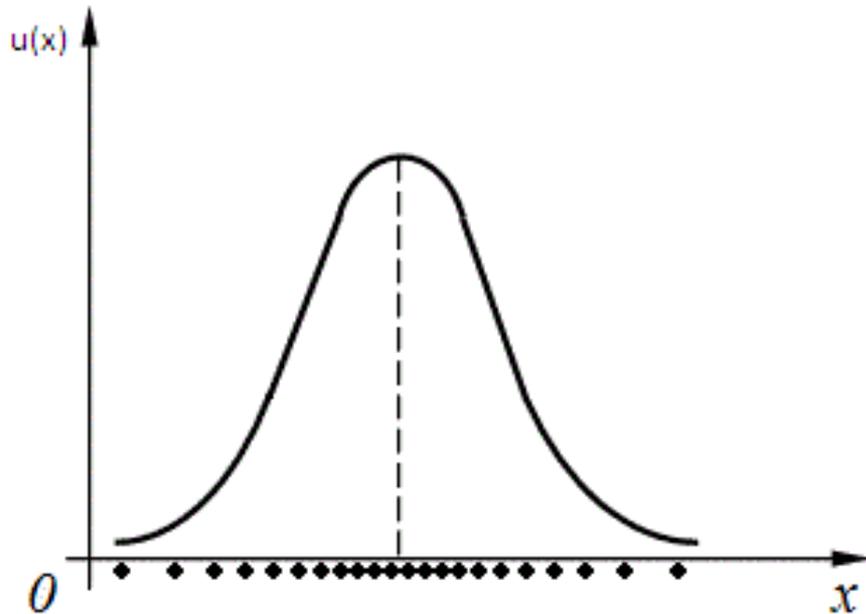
Богомолов С.В

Москва, 2016

Цель работы:

- Совместить положительные стороны стохастического метода “Монте-Карло” и детерминированного метода частиц-частица для задачи Коши уравнения Бюргерса. Так как это уравнение в себе содержит и член отвечающий за перенос и за диффузию.
- Проверить применимость к уравнению диффузии популярных сейчас многоуровневых методов “Монте-Карло”.

Стохастический метод частиц:



$$u(x) \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \delta(x - x_i)$$

$$\int u(x) \varphi(x) dx \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \varphi(x_i)$$

Дельта-функцию аппроксимируем как материальные точки с массой $1/N$.

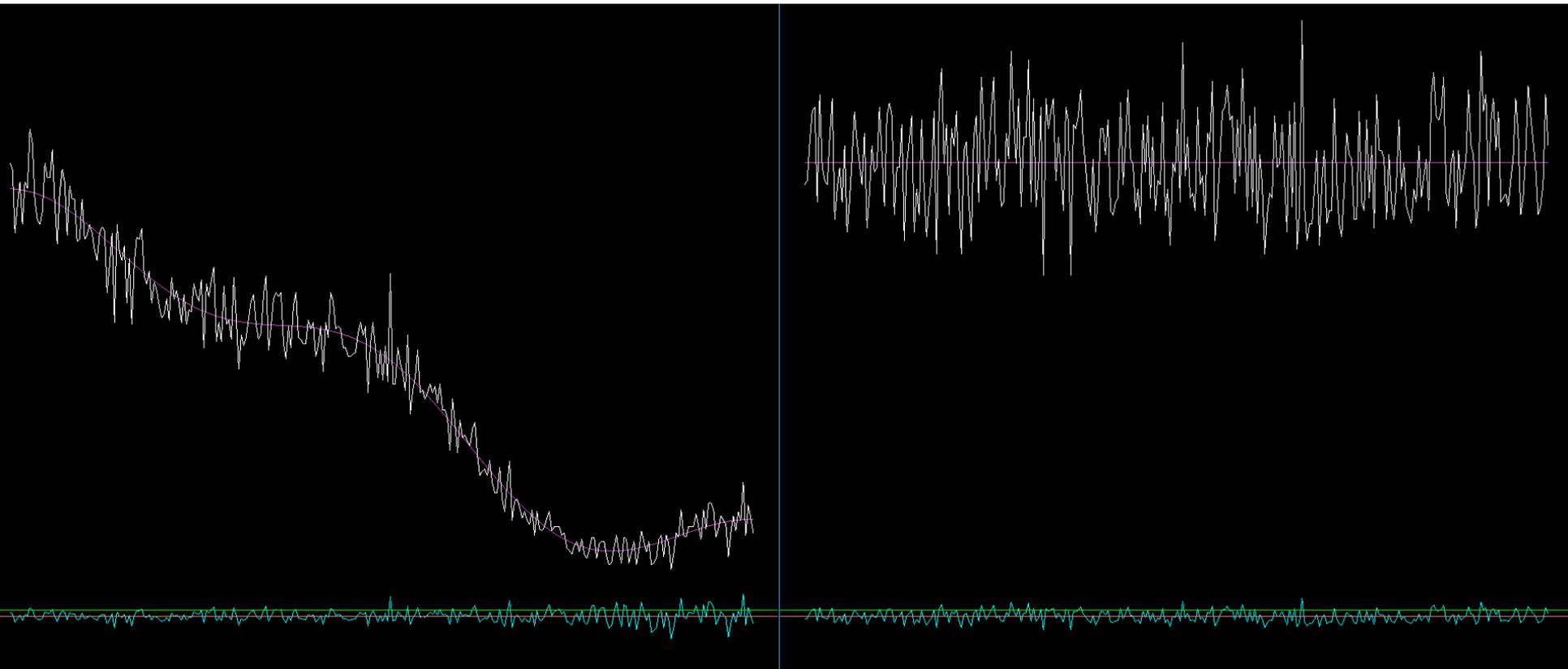
Многоуровневый метод Монте Карло.

Существуют разные интерпретации этого метода для уравнения диффузии, а именно :

- Представление функции как сумма из детерминированной функции с небольшими градиентом и стохастической части.
- На каждом шаге проводить коррелированные испытания. После восстановления плотности, создавать заново набор частиц.

Результат.

- Оба метода оказались не применимы так как точность повышается не больше чем на 5%.



Результаты первого алгоритма.

Уравнение Бюргерса.

Макро представление:

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} = \alpha \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \\ u(x, 0) = f(x) \end{cases}$$

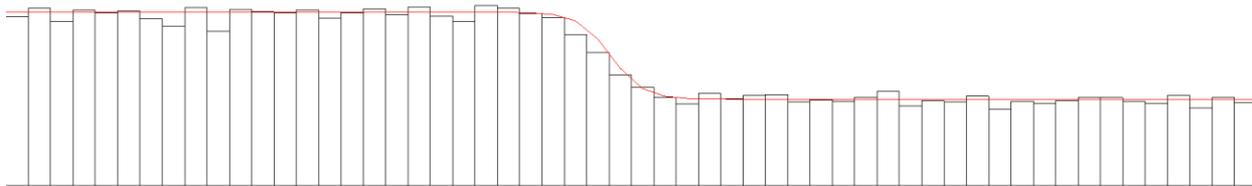
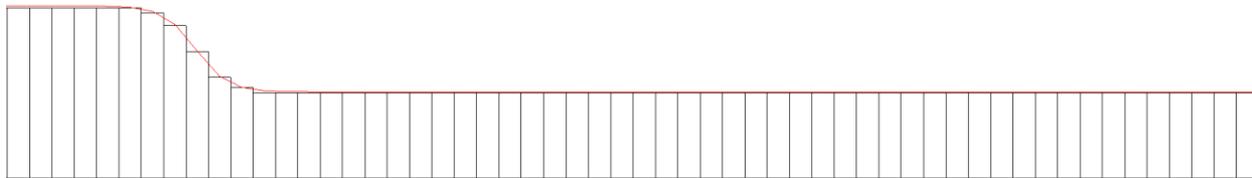
Микро представление :

$$\begin{cases} dx_i(t) = u(x_i)dt + \sigma dW_i, i = 1..N \\ x_i(0) = x_i^0 \end{cases}$$

Решение без использования детерминированного метода.

- Аппроксимируем начальное условие вводя набор стохастических частиц.
- Изменяем положение этих частиц по микро представлению уравнения.
- Восстанавливаем плотность по фиксированным окнам.

Пример решения.

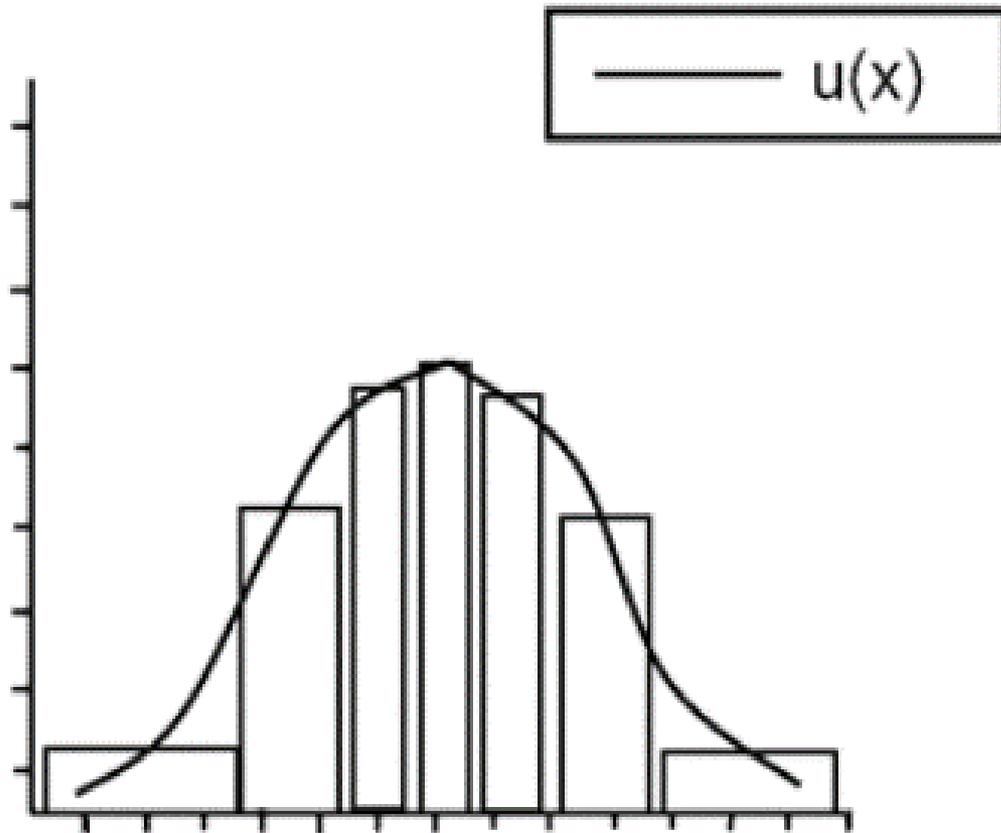


На первом рисунке в момент $t = 0$, на втором $t = 0.87$.

В среднем в ячейке 50 частиц, $\Delta t = 0.01$, $\alpha = 0.025$, $h = 0.07$.

Как видно метод хорошо решает задачу с маленькой погрешностью. Среднеквадратичное отклонение относительной погрешности 3% ,и фронт ступеньки не размывается сильнее точного решения.

Детерминированный метод частиц.

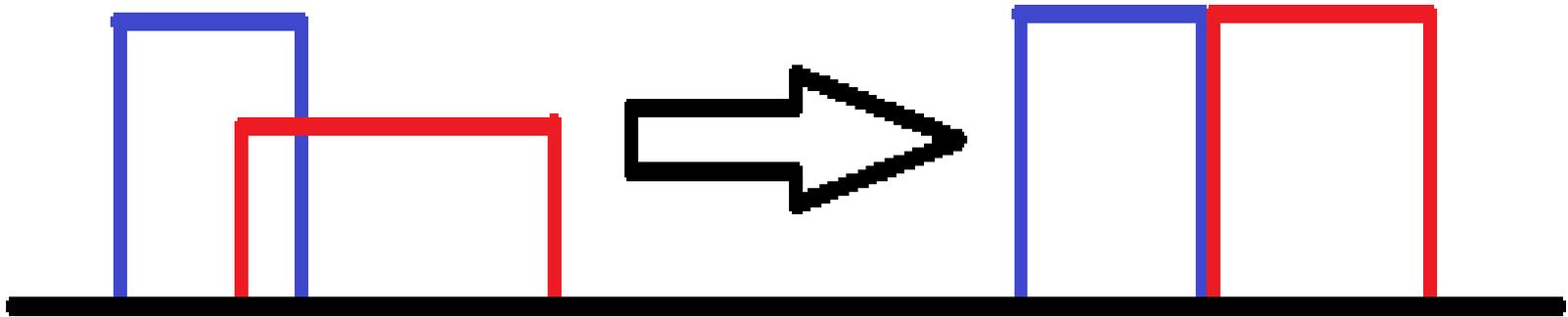


$$u(x) \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \delta(x - x_i)$$

$$\delta(x - x_i) \approx \prod_i (x - x_i)$$

$$\int u(x) \varphi(x) dx \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \varphi(x_i)$$

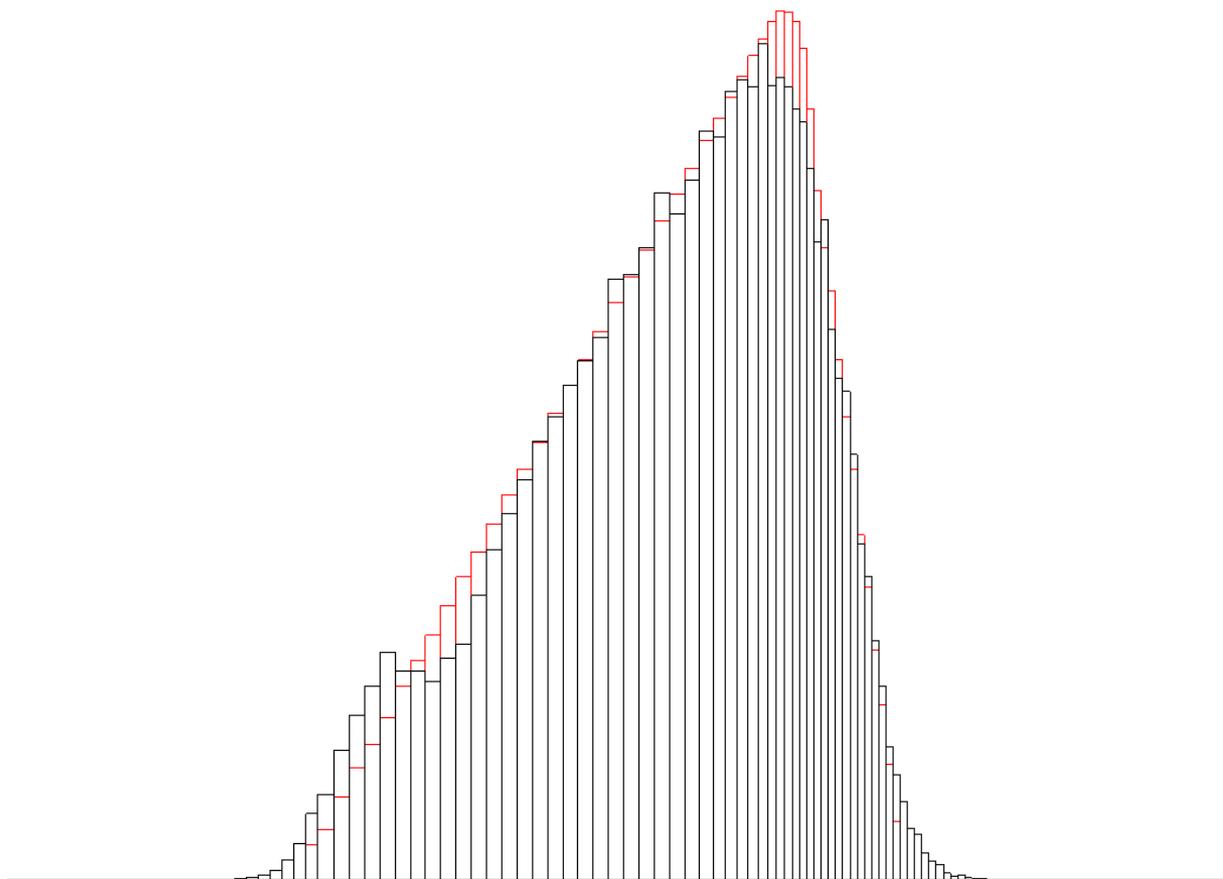
Перестройка.



Решение с использованием детерминированного метода.

- Аппроксимируем начальное условие вводя набор стохастических частиц.
- Изменяем положение этих частиц по микропредставлению уравнения.
- Для выбора окон, используемых при восстановлении плотности, параллельно моделируем уравнение Хопфа методом частиц, и ширину частиц берем как окна для стохастического метода. Меняем высоты детерминированных частиц.

Пример решения.



Красные частицы это моделирование уравнения Хопфа для того же начального условия , $\Delta t = 0.0008$, $N=65000$, $h= 0,02$.

Вывод.

- Был разработан метод совместивший положительный стороны двух методов, благодаря этому сетка стала сама подстраиваться под критические места решения, тем самым повышается точность вычисления при сохранении явности схемы.

Спасибо за внимание!